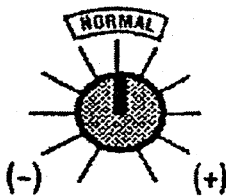


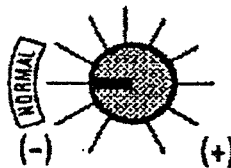
MANUEL D'INSTRUCTIONS

TM 808

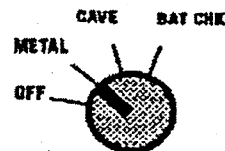
GROUND BALANCE



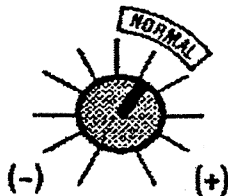
THRESHOLD



MODE



SIGNAL BALANCE



AUTOMATIC THRESHOLD



NOTE : Pour un emploi immédiat dans des conditions normales, placez les réglages comme représentés ci-dessus. Marchez lentement, repérez les endroits auquel se manifestera un signal sonore 'Beep' ! Croisez au dessus du site intéressant pour affiner la localisation du magot.

NOTE : Quand le réglage AUTOMATIC THRESHOLD est sur 'AUTO', le détecteur doit être, de manière permanente, en mouvement pour pouvoir continuer de répondre sur les cibles. 'NO AUTO' ne nécessite pas de mouvements pour répondre sur les cibles.

White's Electronics, Inc.

Un message de
Kenneth R. White
Président

Chers Prospecteurs :

Félicitations, et Merci à vous pour avoir choisi le **TM 808** !

Comme pour un prospecteur passionné, je vous recommande un équipement spécialisé pour les grandes profondeurs. White's s'efforce toujours de réaliser le meilleur matériel afin de vous satisfaire au delà de vos espérances.

Votre nouveau **TM 808** a été entièrement construit à la main. Il a été en outre soumis à des tests sévères afin de pouvoir garantir une fiabilité maximum.

Les instructions suivantes vous permettra de bien vous familiariser avec votre détecteur **TM 808**. Toutefois rien ne peut se substituer à l'expérience sur le terrain. Exercez vous et étudiez encore le manuel. Vous pourrez dire ensuite une ou deux choses à des utilisateurs expérimentés !

Les instruments fabriqués par White's possèdent des hautes performances, des technologies les plus avancées. Toutefois c'est l'opérateur qui représente le maillon critique pour se conduire à des grandes découvertes. Un détecteur de métaux est un simple outil qui offre des capacités à son utilisateur de mettre en évidence des valeurs enfouies dans le sol. Le savoir et la Recherche sont des clés déterminantes pour obtenir un succès en détection.

Un autre facteur important, est de respecter l'environnement, de demander la permission aux propriétaires terriens avant toute recherche sur des propriétés privées. Vous contribuerez ainsi à donner une bonne image à tous en ce qui concerne la prospection de loisir.

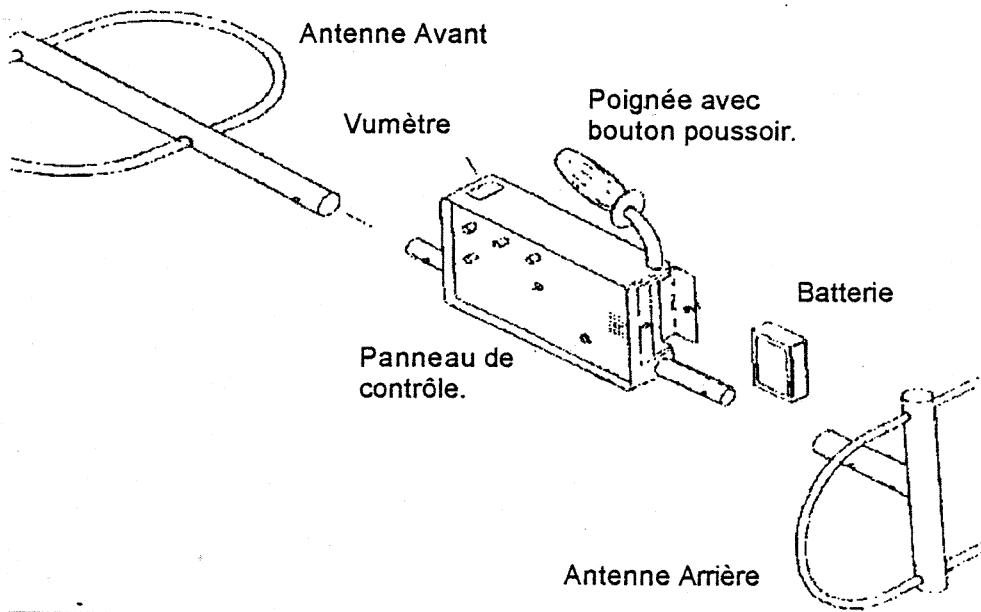
Merci encore pour le choix du **TM 808**, Nous vous souhaitons bonne chance durant vos aventures.

TABLE DE MATIERES

Assemblage	2
Batterie	3-4
Commandes :	
Mode	5-6
Threshold (seuil sonore)	6
Signal Balance (équilibrage du signal)	7
Ground Balance (effet de sol)	8
Automatic Threshold (ajustage automatique du seuil sonore)	9
Push Button (bouton poussoir)	10
Headphone Jack (Prise de casque)	10
Mode opératoire :	
Equilibrage d'effet de sol	11 - 13
Localisation d'un objet métallique	14
Déterminer la profondeur d'une trouvaille	15
Réglage pour les caches	16
Localisation d'une cache	17 - 19
Précautions d'emploi	20
Conditions de garantie	21

Instructions d'assemblage

- 1) Sortir du carton d'emballage tous les éléments du détecteur, noter comment les différents étaient placés dans l'emballage. Conservez le carton par précaution, il vous sera utile pour le stockage.
- 2) Assembler les différents éléments comme indiqué sur le dessin ci-dessous. La boucle horizontale à insérer sur le court manchon à l'avant du boîtier, presser le bouton de verrouillage afin de pouvoir insérer à fond la boucle. Le bouton de verrouillage doit ressortir par le petit trou pratiqué sur le manchon de la boucle.
- 3) En ce qui concerne la boucle verticale. Elle doit être insérée sur le manchon à l'arrière du boîtier, presser le bouton de verrouillage afin de pouvoir insérer à fond la boucle. Le bouton de verrouillage doit ressortir par le petit trou pratiqué sur le manchon de la boucle.
- 4) Continuer la mise en service en voyant la section consacrée à la batterie.

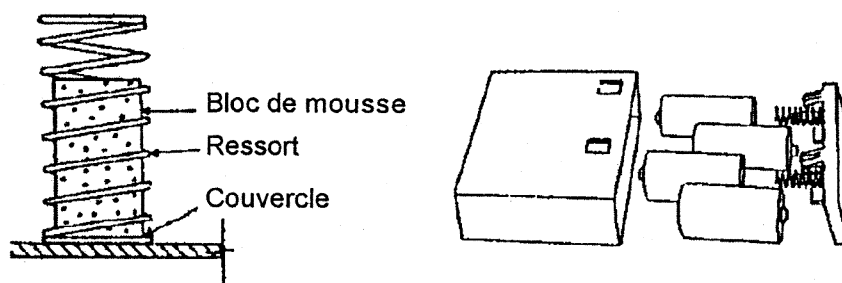


Batterie d'alimentation.

Le bloc batterie standard livré avec votre appareil est prévu pour intégrer quatre piles de type 'C' de 1.5 Volts. Les piles Alcalines sont recommandées afin d'obtenir la plus grande durée d'utilisation possible. Des batteries rechargeables de taille 'C' peuvent être également employées, toutefois il sera nécessaire de sortir les éléments à chaque recharge. Cela s'avère être une solution peu pratique.

Utilisation du bloc d'alimentation :

1) Soulevez le couvercle de boîtier en appliquant une pression modérée sur les deux languettes de blocage, placées sur un des cotés du couvercle. Retournez le boîtier, et appliquez encore une pression sur les deux autres languettes. Le couvercle viendra en plein sans forcer.



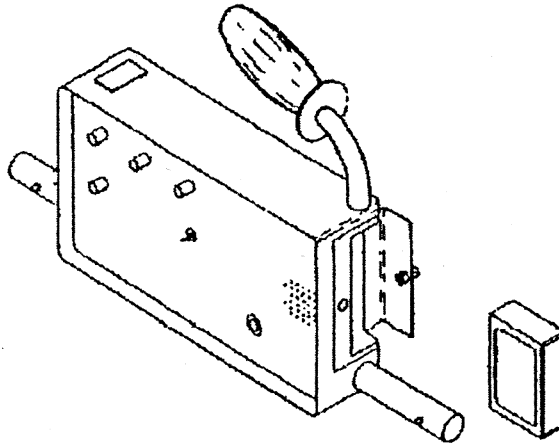
2) Insérer les deux petits morceaux de mousse à l'intérieur des deux ressorts fixés sur le couvercle. Ils servent à prévenir les mauvais contacts qui seraient dus à un manque de pression des ressorts.

3) Noter la position de chaque pile. Le fond plat des piles doivent aller contre un des quatre ressorts. Il y a deux ressorts sur le couvercle et deux autres ressorts au fond du boîtier. Les batteries doivent être placées de manière alternative + - + - .

4) Installer les nouvelles piles 1.5 Volts type C. Attention : Si les piles ont été par mégarde insérées à l'envers, le détecteur pourrait être sérieusement endommagé. Seul un service après vente agréé pourra procéder à sa remise en état. Aucune pièce interne ne peut être remplacée par l'utilisateur.

Batterie d'alimentation. Suite :

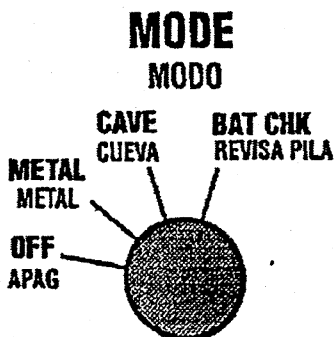
- 5) Déverrouillez le verrou du couvercle. Rabattre le couvercle du boîtier principal et extraire le bloc d'alimentation.
- 6) Ouvrir le boîtier de batterie en déposant le couvercle. Soulevez le couvercle de boîtier en appliquant une pression modérée sur les deux languettes de blocage, placées sur un des cotés du couvercle. Retournez le boîtier, et appliquez encore une pression sur les deux autres languettes. Le couvercle viendra en plein sans forcer.
- 7) Procéder au remplacement des quatres piles. Refermer le bloc batterie en posant le couvercle bien à plat sur le boîtier. Exercer une pression jusqu'à sentir le déclic de verrouillage.
- 8) Re-insérer le bloc dans le réceptacle du boîtier principal. Fermer le portillon et presser la molette de verrouillage.



Batteries rechargeables.

Cet instrument n'a pas été à l'origine prévu pour fonctionner avec un bloc batterie rechargeable. Toutefois il est possible d'en installer un. Un système de haute qualité existe pour ce modèle. WHITE'S fournit des batteries rechargeables sous la référence #802-5185 et un chargeur référé #509-0020. Ils sont étudiés pour offrir une efficacité et sécurité d'emploi maximums.

Descriptions des commandes



OFF : La première position du rotacteur est la position d'arrêt général. Soyez sûr que la molette soit sur cette position si vous ne désirez plus utiliser votre détecteur. En cas d'oubli la batterie continuerait à se décharger. Pour longues périodes de non utilisation, pensez à enlever le bloc batterie.

BAT. CHK : La dernière position du rotacteur est donnée pour le test de batterie. La batterie devrait être testée à mise en marche, avant toute prospection. Quand le bouton est placé sur BAT. CHK, la charge totale de la batterie peut être visualisée sur le vumètre. Si l'aiguille se place sur la zone jaune (75 - 100 sur l'échelle), la charge peut être considérée comme bonne. Des piles neuves offrent approximativement 12 heures d'utilisation continue.

Les deux autres positions (METAL & CAVE) sont utilisées pour la recherche de masses métalliques ou de vides.

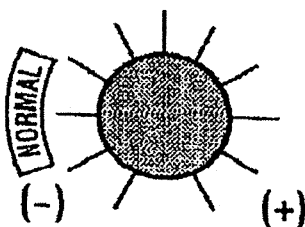
METAL : Cette position est prévue pour la détection de masses métalliques. En exemples, des barres d'or ou d'argent, un coffret en fer ou encore une plaque d'égout. Ce mode d'utilisation donnera de grandes profondeurs de détection pour des parties métalliques. La position METAL est celle qui doit être donc employée lorsqu'il s'agit de détecter des masses métalliques. Cette position utilise le système de rejet d'effet de sol (Ground Balance). Il est donc important d'avoir un réglage correct de compensation d'effet de sol.

Dans ce mode, de par son principe de fonctionnement, le détecteur restera insensible aux petits morceaux de métal, tels que des clous, des petits outils, des pièces de monnaie. Pour être détectable, l'objet doit posséder une dimension minimale de l'ordre de 10 cm x 10 cm.

Descriptions des commandes

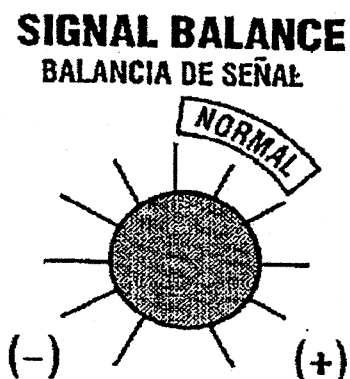
CAVE : Ce mode de travail est utilisé pour la localisation des caves ou de vides. Le mode CAVE ne compense pas les effets de sol, l'appareil sera donc sensible aux variations de minéralisation dans le sol. En principe, les trous ou les vides provoquent une chute brutale de minéralisation dans le sol. Les variations de minéralisation peuvent être donc ressenties par le détecteur. Une diminution des effets de sol sera donnée par un signal sonore croissant. Une augmentation des effets de sol sera signalée par un signal décroissant. Ce mode CAVE est donc conçu pour la détection de caves ou de vides auxquels il est possible que des objets intéressants y soient cachés. A savoir que des grosses masses métalliques peuvent être ressenties durant la prospection en mode CAVE, toutefois l'appareil se montrera bien moins performant qu'en mode METAL.

THRESHOLD ZUMBIDO



THRESHOLD : (seuil sonore). La commande Threshold permet d'ajuster le fond sonore, il s'agit d'un réglage que l'on rencontre bien souvent sur des détecteurs de métaux classiques. Un faible fond sonore doit audible en permanence. Le bouton doit être donc ajusté de manière à que l'on ait ce fond sonore. Un faible niveau est de mise lorsque l'on utilise un casque d'écoute. Un niveau plus élevé doit être utilisé si l'on a choisi de travailler avec le haut-parleur du détecteur. Un réglage placé dans la zone 'NORMAL' peut être considéré comme approprié. Généralement, le meilleur réglage est quand on peut suivre en permanence le signal sonore. Le seuil sonore peut venir à disparaître graduellement selon le degré de minéralisation, actionner momentanément le bouton poussoir afin de recalibrer le détecteur sur son réglage initial. Ce recalage doit être exécuté périodiquement à moins que le réglage AUTOMATIC THRESHOLD soit placé sur AUTO. Ce dispositif sert à maintenir le Threshold (seuil sonore) à un niveau constant.

Descriptions des commandes

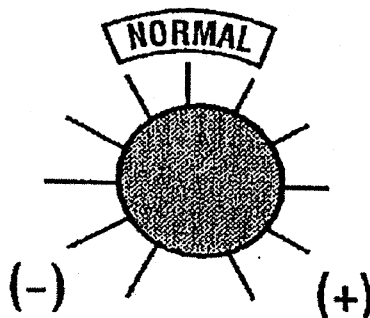


Le commande SIGNAL BALANCE (Equilibrage du signal) sert à contrôler le signal reçu par la boucle de réception. La position marquée ' NORMAL ' est le réglage normal de l'appareil. Cette position est utilisable dans pratiquement tous les cas. En ce réglage, il peut arriver que l'on obtienne des interférences. Des interférences générées par des sols extrêmement minéralisés ou par des sources électriques comme des lignes à haute tension, peuvent provoquer un comportement erratique du détecteur. Ces interférences peuvent produire aussi des difficultés de réglage, le bouton doit être d'abord placé du côté négatif (-). Si une légère interférence se fait entendre, on tournera le bouton dans le sens positif (+) afin de parfaire au mieux l'équilibrage du signal. Toutefois, une prudence est de mise si vous venez à dépasser la zone libellée ' NORMAL ' dans le sens positif (+). Si le détecteur répond de manière erratique à cause un réglage trop avancé, une réponse sur une cible risque d'être masquée. De plus si le réglage de compensation de sol (Ground Balance) ne peut être effectué correctement, le réglage d'équilibrage du signal (Signal Balance) aura tendance à saturer le signal reçu par le détecteur, obérant ainsi les possibilités de détection. Le réglage sera dit optimal si lors d'un petit mouvement de l'appareil au dessus d'une cible on obtient clairement un signal positif, le réglage de compensation d'effet de sol étant supposé correctement réglé. Si l'instrument semble souffrir d'instabilité, il sera nécessaire de tourner le réglage SIGNAL BALANCE vers le côté négatif.

Nous insisterons sur le fait que les réglages SIGNAL BALANCE et GROUND BALANCE (Un réglage qui sera explicité plus loin) doivent être toujours réalisés avec soin si vous voulez avoir toutes les chances de votre côté.

Descriptions des commandes

GROUND BALANCE ELIMINADOR DE TIERRA

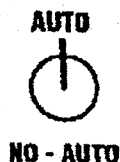


Le réglage GROUND BALANCE (Compensation d'effet de sol) ne doit être effectué que si le détecteur se trouve en position 'METAL', une position utilisée pour la détection des masses métalliques. Le réglage, comme le précédent, peut être positionné dans la plage marquée 'NORMAL', ce réglage conviendra pour la plupart des cas rencontrés lors des sessions de recherche. La compensation d'effet de sol doit être ajustée pour éliminer au mieux les effets néfastes générés par une minéralisation toujours présente en plu ou moins grande quantité dans le sol. Une compensation de sol bien réglée autorise dans pratiquement tous les cas une plus grande profondeur de détection. Un réglage placé vers le coté positif (+) sera nécessaire pour les sols apparaissant très minéralisés et un réglage dans le sens négatif (-) conviendra pour les sols faiblement minéralisés. La méthode pour régler ce réglage sera expliquée dans la section intitulée ' Réglages en mode METAL '. Quand le réglage de compensation d'effet de sol est bien effectué selon la nature du sol, l'appareil peut être élevé ou abaissé par rapport au sol sans qu'il y une modification notable du seuil sonore. Encore une fois, cette procédure est seulement nécessaire si l'on prospecte en mode METAL. Quand le détecteur est utilisé pour la recherche de caves ou de vides, le réglage GROUND BALANCE peut placé sans trop de précautions particulières sur le repère 'NORMAL'. Il est à noter que la position 'AUTOMATIC TRHESHOLD', qui sera explicitée plus en avant, devrait être placée sur 'NO-AUTO' avant tout ajustage de la compensation d'effet de sol (GROUND BALANCE).

La compensation d'effet de sol (GROUND BALANCE) et l'équilibrage de signal (SIGNAL BALANCE) travaillent main dans la main pour éliminer au mieux possible tous les signaux indésirables et pour fournir la plus grande profondeur de détection possible.

Descriptions des commandes

AUTOMATIC THRESHOLD **ZUMBIDO DE AUTOAJUSTO**

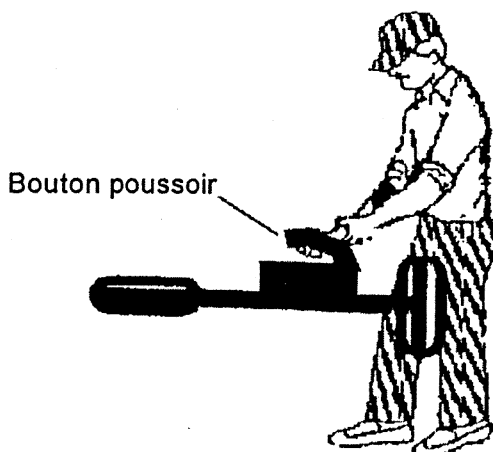


Le commutateur **AUTOMATIC THRESHOLD** (Ajustage automatique du seuil sonore) est employé pour activer ' **AUTO** ' ou désactiver ' **NO-AUTO** '. Le dispositif d'ajustage automatique sert à maintenir à un niveau constant le seuil sonore. Ce dispositif permet au détecteur, lorsqu'il est activé, de ne pas nécessiter un re-réglage de ses commandes principales, lorsqu'il existe un changement de niveau d'effet de sol. Sans ce dispositif, on noterait à chaque changement de minéralisation une augmentation ou diminution du niveau sonore. Si le commutateur est placé sur ' **NO-AUTO** ', il est normal de constater de temps à autre une modification notable du seuil sonore, il suffit de presser et relâcher le bouton poussoir, situé en bout de poignée, pour recalibrer l'instrument sur son réglage initial.

IMPORTANT : Le détecteur doit être toujours gardé en mouvement lorsque l'on utilise le dispositif d'ajustage automatique. Une immobilisation de l'appareil au dessus d'une cible sera signalé par une disparition rapide du signal sonore.

Dans la position ' **NO-AUTO** ', l'ajustage automatique ne se fait plus. Utiliser cette position lors du réglage du **GROUND BALANCE** (Rejet d'effet de sol). Il est possible de prospecter dans ce mode manuel si la minéralisation du sol se trouve dans l'ensemble assez homogène, sans changement rapide. De même il ne doit pas y avoir des interférences notables. Dans la position ' **NO-AUTO** ', l'appareil n'a pas besoin d'être en mouvement pour bien ressentir une cible. Vous pouvez rester immobile au dessus d'une cible sans avoir une perte de signal. Cela peut être intéressant pour procéder à une localisation de cibles enfouies. Toutefois, en position ' **NO-AUTO** ' il sera nécessaire de presser de manière périodique, le bouton poussoir, situé en bout de poignée. Le fait de presser le bouton périodiquement permet de maintenir son seuil sonore à un niveau constant. Autrement dit, si le seuil sonore vient à augmenter ou diminuer de manière progressive, n'hésitez pas à recalibrer votre détecteur en actionnant le bouton poussoir. Cela demande, il est vrai de l'expérience, vous aurez bien plus de chance de faire de bonnes découvertes si vous acquérez petit à petit de l'expérience.

Descriptions des commandes



Le bouton poussoir, situé en bout de poignée (Voir dessin), est employé lorsque le commutateur AUTOMATIC THRESHOLD est position ' NO-AUTO '. Le bouton poussoir est prévu pour recalibrer le détecteur en cas de dérive du seuil sonore. Le bouton poussoir est donc un contrôle manuel tandis que la position ' AUTO ' est un contrôle automatique. Lors d'une session de localisation, quand le bouton poussoir est actionné avec l'appareil au dessus d'une cible, le son sera automatiquement ramené à un niveau pré-défini afin de pouvoir rendre la localisation encore plus précise. Comme on le verra plus loin, le bouton poussoir est utilisé pour initialiser le seuil sonore durant le réglage du GROUND BALANCE (Rejet d'effet de sol). Lors d'une action sur le bouton poussoir, vous pressez et relâchez doucement afin que l'appareil ait le temps de procéder à son recalibrage complet.

HEADPHONE AUDIOFONO



Le haut parleur est automatiquement désactivé lors d'un branchement de casque. Des performances et une autonomie maximales seront obtenues lorsque l'on utilise un casque d'écoute. Les casques d'impédance 8 - 100 ohms fonctionneront parfaitement sur ce détecteur. A noter, qu'il s'agit d'une prise jack stéréophonique de diamètre 6.35 mm. Le casque doit être donc obligatoirement un modèle stéréophonique.

Réglages en mode métal

A) Si le seuil sonore diminue en volume.

Si le seuil sonore diminue en volume lorsque l'instrument est élevé par rapport au sol.

Tourner lentement le bouton de GROUND BALANCE dans le sens anti-horaire, coté négatif (-). Rabaisser l'appareil en position normale, presser et relâcher le Bouton poussoir et resoulever l'appareil au dessus du sol sur une hauteur d'environ de 20 cm tout en écoutant la moindre réaction du détecteur. Si le seuil sonore continue à varier dans le même sens lors de la manoeuvre, répétez la procédure jusqu'à que vous n'avez plus la moindre variation du seuil sonore.

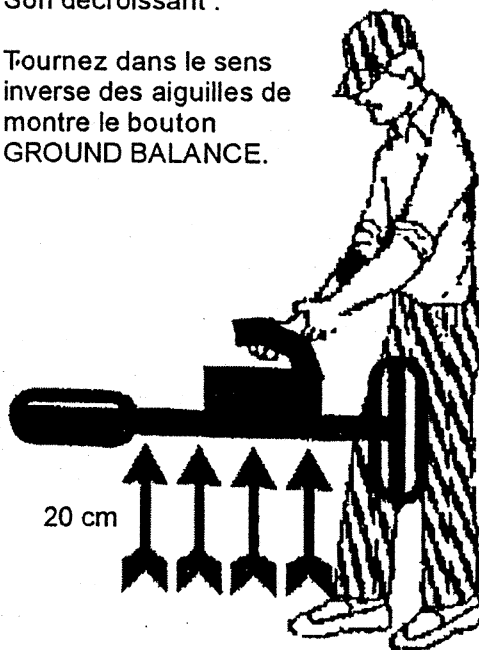
B) Si le seuil sonore augmente en volume.

Si le seuil sonore augmente en volume lorsque l'instrument est élevé par rapport au sol.

Tourner lentement le bouton de GROUND BALANCE dans le sens horaire, coté positif (+). Rabaisser l'appareil en position normale, presser et relâcher le Bouton poussoir et resoulever l'appareil au dessus du sol sur une hauteur d'environ de 20 cm tout en écoutant la moindre réaction du détecteur. Si le seuil sonore continue à varier dans le même sens lors de la manoeuvre, répétez la procédure jusqu'à que vous n'avez plus la moindre variation du seuil sonore.

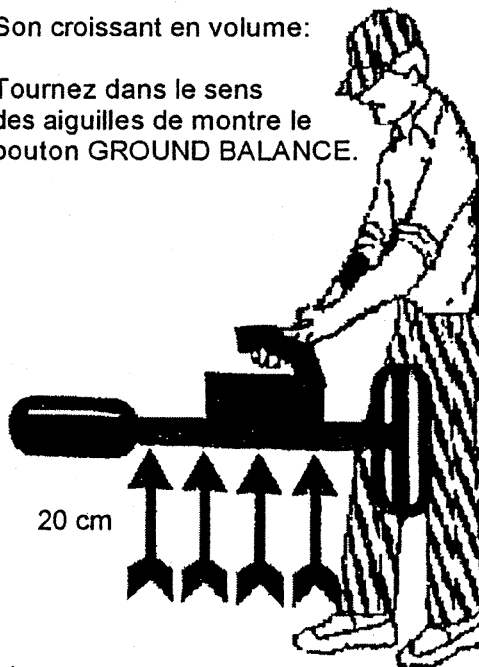
Son décroissant :

Tournez dans le sens inverse des aiguilles de montre le bouton GROUND BALANCE.



Son croissant en volume:

Tournez dans le sens des aiguilles de montre le bouton GROUND BALANCE.



Réglages en mode métal

1) Placer les réglages THRESHOLD, SIGNAL BALANCE et GROUND BALANCE sur leurs positions marquées 'NORMAL'.

Placer le commutateur AUTOMATIC THRESHOLD sur 'AUTO'.

2) Placer le rotacteur principal MODE sur 'BAT. CHK' et vérifier le vumètre afin de vérifier l'état du bloc d'alimentation (L'aiguille doit être sur la zone jaune).

Placer ensuite le rotacteur MODE en position 'METAL'. Dès lors, le réglage THRESHOLD pourra être ajusté de sorte que l'on entende qu'un faible bourdonnement. Le détecteur est prêt à être utilisé pour la recherche de masses métalliques pour peu que le réglage soit correctement effectué. Toutefois, pour des performances optimales on devra s'occuper désormais des réglages GROUND BALANCE et SIGNAL BALANCE.

Réglage du GROUND BALANCE (Compensation d'effet de sol)

3) Placer le commutateur AUTOMATIC THRESHOLD sur 'NO-AUTO'.

NOTE : Pensez à rester éloigné de toute masses métalliques importantes et à éviter de porter sur soi des objets métalliques qui seraient susceptibles d'influer sur les réactions de l'instrument.

4) Tenir l'instrument comme si vous portiez un attaché case, approximativement à 45 cm au dessus du sol. Pressez le bouton poussoir une seconde ensuite relâcher, le seuil sonore se fera entendre. Levez l'appareil d'une hauteur de 20 cm environ par rapport au sol. Si le THRESHOLD (Seuil sonore) ne subit durant le mouvement aucune variation, le réglage pourra être considéré adéquat pour le site où vous vous trouvez. Placer le commutateur AUTOMATIC THRESHOLD sur 'AUTO' et commencer la recherche.

5) Si malgré tout, le seuil sonore varie lorsque l'instrument est élevé par rapport au sol, laissez l'appareil en position 'NO-AUTO'. Pour régler la compensation d'effet de sol, procédez de la manière suivante :

AUTOMATIC THRESHOLD ZUMBIDO DE AUTOAJUSTO

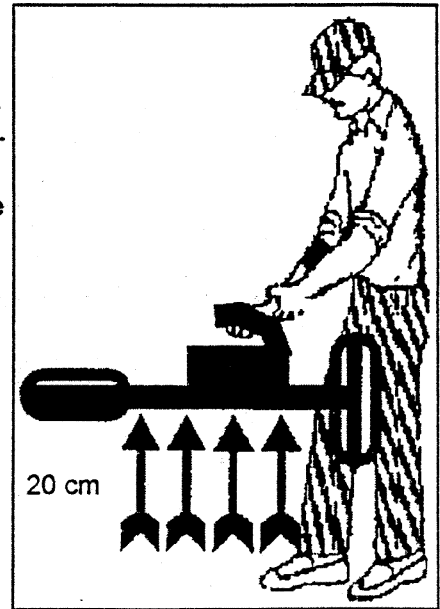
AUTO



NO - AUTO

Réglages en mode métal

C) Après chaque réglage du bouton de compensation d'effet de sol (Ground Balance), penser à presser, maintenir une seconde et relâcher le bouton poussoir afin de caler l'instrument sur son réglage normal. Savoir que quand on actionne le bouton poussoir, le détecteur doit être tenu de manière normale, comme si c'était un attaché case. Déterminer si ce n'est fait les réactions de l'appareil lorsqu'on l'élève et le rabaisse vers le sol suivant une hauteur de 20 cm. Si des variations de volume se font entendre, procéder au réglage adéquat du bouton GROUND BALANCE. Et répéter la manoeuvre et les réglages jusqu'à ce que l'appareil ne réagisse plus aux mouvements.



D) La procédure de réglage de la compensation des effets de sol peut devenir critique dès que le bouton SIGNAL BALANCE (Equilibrage du signal) est réglé à un haut niveau, coté positif (+). Normalement, le réglage SIGNAL BALANCE ne doit pas aller au delà de la zone marquée 'NORMAL'. Si le réglage GROUND BALANCE ne peut être fait dans les meilleures conditions, il se peut qu'à ce moment là que vous soyez en fait au dessus d'un objet métallique enterré. Essayez de vous déplacer vers un autre endroit et recommencer la procédure de réglage du GROUND BALANCE. Si le problème persiste, tournez le bouton SIGNAL BALANCE dans le sens anti-horaire, coté négatif et recommencer la procédure de réglage des effets de sol. La plus grande profondeur de détection sera obtenue par le réglage du Signal Balance lorsqu'il sera possible d'obtenir une stabilité satisfaisante. Si il est aisé de trouver un bon réglage de compensation d'effet de sol, on tentera d'augmenter le niveau du Signal Balance (sens horaire) afin d'obtenir la sensibilité maximum, sans pour autant aller à obtenir une instabilité du détecteur. Un détecteur instable est un détecteur avec le niveau SIGNAL BALANCE trop poussé.

Recherche des masses métalliques

Le volume sonore augmentera et le vumètre se placera vers la droite quand l'instrument passera à l'aplomb d'une masse métallique enterrée. Quand la cible se situe près de la surface, le vumètre peut se bloquer vers la droite et le signal positif se faire entendre au maximum. Se souvenir que, lors de la recherche en mode automatique ' AUTO ', l'appareil doit être gardé en mouvement lorsque vous êtes sur un objet. Si le détecteur est immobilisé au dessus de la cible, le signal s'évanouira très rapidement. Croiser au dessus du point présumé afin d'affiner au maximum le lieu de la trouvaille en se basant sur les signaux sonores et visuels. Faire un chemin en X au dessus du point intéressant permet toujours de délimiter au mieux le point central de la zone intéressante.

Quand vous employez la position manuelle ' NO-AUTO ', une cible peut apparaître très étendue. Ceci est normal. La cible doit être approchée différemment : Faire un chemin en X au dessus du point intéressant. Quand le vumètre se place à son maximum, actionner momentanément le bouton poussoir. Le signal sera ramené à un niveau plus bas, donc sera de nouveau exploitable. Continuer à croiser au dessus de l'objet détecté afin de déterminer le point où l'aiguille viendra à atteindre son point le plus élevé avant de redescendre. Dès que l'aiguille atteint ce maximum, vous êtes exactement au dessus de l'objet. Toutefois si l'aiguille continue à se saturer, re-appuyez sur le bouton-poussoir. C'est au point où l'on obtient un ' pic ' sonore et visuel qu'il faudra considérer comme le plus proche de la trouvaille.

Il faut toujours avoir à l'esprit que le point de détection se trouve toujours sous la boucle avant (boucle de réception). Ne vous basez pas sur le boîtier principal pour marquer sur le sol, le point au dessus de la trouvaille.

Presser et relâcher le bouton poussoir quand l'antenne de réception se trouve juste au dessus de l'objet, permettra d'obtenir un signal plus précis, un signal qui vous permettra une localisation des plus précise.

En mode ' AUTO ', la fonction de localisation ' Pinpointing ' se fait automatiquement sans l'aide du bouton poussoir.

La meilleure méthode pour ratisser un point intéressant est de découper de manière imaginaire l'endroit en bandes parallèles et de ratisser l'endroit en parcourant les bandes une à une. On recommence la manoeuvre en prenant une direction perpendiculaire à celle suivie au début. En procédant de cette manière, vous serez certain de ne pas rater des cibles intéressantes.

Il peut arriver que le point de détection se fasse sous l'antenne arrière de l'appareil, mais dans ce cas il n'y aurait que très peu de débatement : Il est relativement facile de différencier ce point de localisation.

Détermination d'une profondeur.

Lorsqu'un point central d'une cible a été déterminé et marqué. La profondeur approximative d'une cible peut être déterminée en suivant la méthode de triangulation expliquée ci-dessous :

- 1) Se placer bien à l'écart de la cible.
- 2) Placer le commutateur AUTOMATIC THRESHOLD sur la position 'NO-AUTO'. Presser et relâcher le bouton poussoir tout en tenant l'appareil de manière classique comme si c'était un attaché case.
- 3) Se diriger droit vers le point supposé à l'aplomb de la cible. S'arrêter quand le signal correspondant à la cible commence à se manifester. La distance entre le point de la cible et le centre de l'antenne avant représente la profondeur dans le sol de l'objet détecté.

